

1 Teorias de Gauge

Quando lidamos com mais de um campo fermiônico de mesma massa, escrevemos a Lagrangiana livre de interação, em unidades naturais ($c = 1$ e $\hbar = 1$), como:

$$\mathcal{L} = i\bar{\psi}\gamma^\mu\partial_\mu\psi - m\bar{\psi}\psi \quad (1)$$

onde ψ corresponde a um multipletto de férmions.

Analisando (1) fica claro que essa Lagrangiana exhibe simetria $U(N)$ global, o que equivale a dizer que

$$\psi \longrightarrow U\psi, \quad \bar{\psi} \longrightarrow \bar{\psi}U^\dagger \quad (2)$$

sendo U a matriz unitária $N \times N$ que mantém a (1) invariante. Mas devemos lembrar que toda matriz unitária pode ser escrita como a exponencial de uma matriz Hermitiana:

$$U = e^{iH}, \quad H^\dagger = H \quad (3)$$

e todas as matrizes Hermitianas de dimensão N são combinações lineares de $N^2 - 1$ matrizes t_i e da identidade:

$$H = \theta\mathbb{I} + \mathbf{t} \cdot \boldsymbol{\alpha} \quad (4)$$

Na linguagem da teoria de grupos dizemos que $U(N) = U(1) \otimes SU(N)$, dessa forma, reescrevendo a (3)

$$U = e^{i\theta} e^{i\mathbf{t} \cdot \boldsymbol{\alpha}} \quad (5)$$

percebemos claramente que \mathbf{t} são os geradores de $SU(N)$. É evidente que a Lagrangiana fica invariante sob transformações $U(1)$, então cabe a nós estudarmos as transformações $SU(N)$ locais:

$$\psi \longrightarrow e^{i\mathbf{t} \cdot \boldsymbol{\alpha}(x)} \psi \quad (6)$$

Na QED sabemos que a Lagrangiana é invariante por transformações $U(1)$ locais quando se define uma derivada covariante

$$D_\mu = \partial_\mu - ieA_\mu \quad (7)$$

que se utiliza de um campo vetorial (o fóton), cuja transformação é:

$$A_\mu(x) \longrightarrow A_\mu(x) + \frac{1}{e}\partial_\mu\alpha(x) \quad (8)$$

sendo e a constante de acoplamento, equivalente ao módulo da carga do elétron.

Ao generalizarmos a situação para simetrias $SU(N)$ locais devemos reescrever (7) e (8) de acordo com a estrutura das transformações. Assim

$$D_\mu = \partial_\mu - igt^a A_\mu^a \quad (9)$$

$$A_\mu^a(x) \longrightarrow A_\mu^a(x) + \frac{1}{g}\partial_\mu\alpha^a(x) + ? \quad (10)$$

e queremos encontrar o “?” que garante invariância local. Para isso, notamos que:

$$D_\mu(U\psi) = UD_\mu\psi \quad (11)$$

Vejamos:

$$\begin{aligned} D_\mu(U\psi) &= (\partial_\mu - igt^a A'_\mu{}^a)(U\psi) = \partial_\mu(U\psi) - igt^a A'_\mu{}^a U\psi \\ &= (\partial_\mu U)\psi + U\partial_\mu\psi - igt^a A'_\mu{}^a U\psi \\ &= U\partial_\mu\psi - Uigt^a A_\mu{}^a\psi + Uigt^a A_\mu{}^a\psi + (\partial_\mu U)\psi - igt^a A'_\mu{}^a U\psi \\ &= UD_\mu\psi + Uigt^a A_\mu{}^a\psi + (\partial_\mu U)\psi - igt^a A'_\mu{}^a U\psi \end{aligned}$$

Portanto,

$$\begin{aligned} igt^a A'_\mu{}^a U\psi &= Uigt^a A_\mu{}^a\psi + (\partial_\mu U)\psi \\ t^a A'_\mu{}^a U &= Ut^a A_\mu{}^a - \frac{i}{g}(\partial_\mu U) \\ t^a A'_\mu{}^a &= Ut^a A_\mu{}^a U^{-1} - \frac{i}{g}(\partial_\mu U)U^{-1} \end{aligned} \quad (12)$$

Vale lembrar que estamos lidando com grupos de Lie, e cada elemento pertencente ao grupo pode ser obtido variando continuamente o α em (5). A álgebra dos grupos $SU(N)$ é a seguinte:

$$[t^a, t^b] = if^{abc}t^c \quad (13)$$

sendo a *constante de estrutura* f^{abc} totalmente antissimétrica sob permutação de qualquer um dos índices.

Tomando um α infinitesimal é possível fazer algumas aproximações:

$$U \approx 1 + i\alpha^a t^a, \quad U^\dagger \approx 1 - i\alpha^a t^a, \quad \partial_\mu U \approx it^a \partial_\mu \alpha^a \quad (14)$$

promovendo essas substituições em (12)

$$\begin{aligned} t^a A'_\mu{}^a &\approx t^a A_\mu{}^a U t^a A_\mu{}^a U^{-1} - \frac{i}{g}(\partial_\mu U)U^{-1} \\ &\approx t^a A_\mu{}^a + iA_\mu{}^a \alpha^b [t^b, t^a] + \frac{t^a}{g} \partial_\mu \alpha^a + \mathcal{O}(\alpha^2) \\ &\approx t^a A_\mu{}^a + \frac{t^a}{g} \partial_\mu + t^a f^{abc} A_\mu{}^b \alpha^c \end{aligned}$$

então,

$$A_\mu{}^a \longrightarrow A_\mu{}^a + \frac{1}{g} \partial_\mu + f^{abc} A_\mu{}^b \alpha^c \quad (15)$$

é a transformação que mantém a Lagrangiana (1) invariante. Mas esse procedimento gera um vínculo: a derivada covariante introduziu campos vetoriais \mathbf{A}_μ na teoria (os bósons de gauge), portanto deve-se acrescentar à (1) a Lagrangiana livre desses bósons. A Lagrangiana de Proca descreve os campos vetoriais:

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{4} \mathbf{G}_{\mu\nu} \mathbf{G}^{\mu\nu} + \frac{m^2}{2} \mathbf{A}^\nu \mathbf{A}_\nu \quad (16)$$

O termo $\frac{m^2}{2} \mathbf{A}^\nu \mathbf{A}_\nu$ não é invariante quando A_ν^a se transforma segundo (15), logo os bósons de gauge devem ter massa nula para satisfazer a invariância local. Dizemos, portanto, que a manifestação de campos vetoriais na teoria nos obriga a incluir o termo cinético dos bósons na Lagrangiana inicial.

Na QED, tínhamos que $G_{\mu\nu} = F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$. No caso geral,

$$G_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu + gf^{abc} A_\mu^b A_\nu^c \quad (17)$$

inice

Dessa maneira, a Lagrangiana completa da teoria é

$$\mathcal{L} = i\bar{\psi}\gamma^\mu D_\mu\psi - m\bar{\psi}\psi - \frac{1}{4}\mathbf{G}_{\mu\nu}\mathbf{G}^{\mu\nu} \quad (18)$$